

## Applications linéaires

### Généralités

#### Exercice 27.1 (★)

Pour chacune des applications suivantes, déterminer si elle est linéaire ou non, et le cas échéant, déterminer une base de son noyau, ainsi que son rang et une base de son image si elle est de rang fini.

$$\begin{array}{l}
 f_1 : \left\{ \begin{array}{l} \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2 \\ (x, y, z) \mapsto (2x + y, x + y - 3z) \end{array} \right. ; \\
 f_2 : \left\{ \begin{array}{l} \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3 \\ (x, y) \mapsto (4x + y, x - y, 2x + 3y) \end{array} \right. ; \\
 f_3 : \left\{ \begin{array}{l} \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3 \\ (x, y, z) \mapsto (x + 2y, 4x - y, x + y + 3z) \end{array} \right. ; \\
 f_4 : \left\{ \begin{array}{l} \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3 \\ (x, y, z) \mapsto (x + y, 2xy, z + 3y) \end{array} \right. ; \\
 f_5 : \left\{ \begin{array}{l} \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C} \\ z \mapsto z + i\bar{z} \end{array} \right. ; \\
 f_6 : \left\{ \begin{array}{l} \mathbb{R}[X] \rightarrow \mathbb{R}[X] \\ P \mapsto P(1) + P' + X \end{array} \right. ;
 \end{array}
 \quad \left| \quad
 \begin{array}{l}
 f_7 : \left\{ \begin{array}{l} \mathbb{R}_3[X] \rightarrow \mathbb{R}_3[X] \\ P \mapsto P - (X + 1)P' \end{array} \right. ; \\
 f_8 : \left\{ \begin{array}{l} \mathbb{R}_n[X] \rightarrow \mathbb{R} \\ P \mapsto P(1) \end{array} \right. ; \\
 f_9 : \left\{ \begin{array}{l} \mathcal{C}^1(\mathbb{R}, \mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{C}^0(\mathbb{R}, \mathbb{R}) \\ f \mapsto f - f' \end{array} \right. ; \\
 f_{10} : \left\{ \begin{array}{l} \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) \\ M \mapsto \text{tr}(M)I_2 \end{array} \right. ; \\
 f_{11} : \left\{ \begin{array}{l} \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) \\ M \mapsto M^2 + 2M^\top \end{array} \right. ; \\
 f_{12} : \left\{ \begin{array}{l} \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) \\ M \mapsto AM \end{array} \right. \text{ où } A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.
 \end{array}$$

#### Exercice 27.2 (★★)

Soit  $\varphi : P \in \mathbb{R}[X] \mapsto P(X + 1) + P(X)$ .

1. Soit  $n \geq 0$ . Montrer que  $\varphi$  induit un automorphisme de  $\mathbb{R}_n[X]$ .
2. Montrer que  $\varphi$  est un automorphisme de  $\mathbb{R}[X]$ .

#### Exercice 27.3 (★★ - Opérateurs de décalage sur $\mathbb{K}^{\mathbb{N}}$ )

On considère les applications  $L$  et  $R$  suivantes sur  $\mathbb{K}^{\mathbb{N}}$  :

$$L : (a_n)_{n \in \mathbb{N}} \mapsto (a_{n+1})_{n \in \mathbb{N}} \quad \text{et} \quad R : (a_n)_{n \in \mathbb{N}} \mapsto (0, a_0, a_1, \dots).$$

1. Montrer que  $L$  et  $R$  sont des endomorphismes de  $\mathbb{K}^{\mathbb{N}}$ .
2. Calculer  $L \circ R$ . Les applications  $L$  et  $R$  sont-elles injectives ? Surjectives ? Déterminer leur noyau et leur image.

#### Exercice 27.4 (★★)

Montrer qu'il existe une unique application linéaire de  $\mathbb{R}^3$  dans  $\mathbb{R}^2$  telle que :

$$f(1, 0, 0) = (0, 1), \quad f(1, 1, 0) = (1, 0), \quad f(1, 1, 1) = (1, 1).$$

Déterminer  $f(x, y, z)$  pour tout  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ , ainsi que le noyau et l'image de  $f$ .

**Exercice 27.5 (★★ - Interpolation de Lagrange - 📖)**

Soient  $x_0, \dots, x_n \in \mathbb{K}$  des scalaires deux à deux distincts, et  $\varphi : \mathbb{K}[X] \rightarrow \mathbb{K}^{n+1}$  l'application définie par :

$$\varphi(P) = (P(x_0), P(x_1), \dots, P(x_n)).$$

1. Montrer que  $\varphi$  est linéaire et préciser son noyau.
  2. Notons  $\varphi_n$  la restriction de  $\varphi$  à  $\mathbb{K}_n[X]$ .
    - (a) Montrer que  $\varphi_n$  réalise un isomorphisme de  $\mathbb{K}_n[X]$  sur  $\mathbb{K}^{n+1}$ .
    - (b) En déduire que la famille  $(L_0, \dots, L_n)$  des polynômes de Lagrange associés à  $x_0, \dots, x_n$  est une base de  $\mathbb{K}_n[X]$ .
  3. Soit  $y = (y_0, y_1, \dots, y_n) \in \mathbb{K}^{n+1}$ .
    - (a) Exprimer l'unique polynôme  $P_0$  de  $\mathbb{K}_n[X]$  vérifiant  $\varphi(P_0) = y$ .
    - (b) Exprimer en fonction de  $P_0$  tous les polynômes  $P$  vérifiant  $\varphi(P) = y$ .
- 

**Exercice 27.6 (★★ - Sous-espaces vectoriels stables par la dérivation)**

Soit  $n \in \mathbb{N}^*$  et soit  $\varphi$  l'endomorphisme de  $\mathbb{K}_n[X]$  défini par  $\varphi(P) = P'$ .

1. Montrer que pour tout  $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$ ,  $\mathbb{K}_k[X]$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{K}_n[X]$  stable par  $\varphi$ .
  2. Soit  $F$  un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}_n[X]$ , non réduit au vecteur nul et stable par  $\varphi$ .
    - (a) Soit  $P \in F$  un polynôme de degré  $d$ . Montrer que  $\mathbb{R}_d[X] \subset F$ .
    - (b) On note  $p = \max\{\deg(P), P \in F\}$ . Montrer que  $F = \mathbb{R}_p[X]$ .
- 

**Exercice 27.7 (★★)**

Soit  $E$  un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel, et  $f, g \in \mathcal{L}(E)$  tels que  $f \circ g = g \circ f$ . Montrer que  $\text{Ker}(f)$  et  $\text{Im}(f)$  sont stables par  $g$ .

---

**Exercice 27.8 (★★)**

Soient  $E$  un espace vectoriel et  $f \in \mathcal{L}(E)$  tel que  $2f^2 - 3f - 9\text{id}_E = 0$ . On pose  $u = 2f + 3\text{id}_E$  et  $v = f - 3\text{id}_E$ .

1. Calculer  $u - 2v$ . En déduire que  $E = \text{Im}(u) + \text{Im}(v)$ .
  2. Calculer  $u \circ v$  et  $v \circ u$ . En déduire que  $\text{Im}(u) \subset \text{Ker}(v)$  et  $\text{Im}(v) \subset \text{Ker}(u)$ .
  3. Montrer que  $E = \text{Ker}(u) \oplus \text{Ker}(v)$ .
- 

**Exercice 27.9 (★★★)**

Soit  $f \in \mathcal{L}(E)$ . Montrer que :

$$\begin{aligned} E = \text{Im}(f) + \text{Ker}(f) &\Leftrightarrow \text{Im}(f) = \text{Im}(f^2). \\ \text{Im}(f) \cap \text{Ker}(f) = \{0_E\} &\Leftrightarrow \text{Ker}(f) = \text{Ker}(f^2). \end{aligned}$$


---

**Exercice 27.10 (★★★)**

Donner une base et la dimension des sous-espaces vectoriels suivants de  $\mathbb{R}^{\mathbb{N}}$  :

- (i) l'ensemble  $F$  des suites vérifiant la relation de récurrence :

$$\forall n \in \mathbb{N}, \quad u_{n+3} = 2u_{n+2} + u_{n+1} - 2u_n.$$

- (ii) l'ensemble  $G$  des suites  $p$ -périodiques avec  $p \geq 1$ .

- (iii) l'ensemble  $H$  des suites arithmétiques.
- 

**Endomorphismes nilpotents****Exercice 27.11 (★★ - 📖)**

Soit  $E$  un espace vectoriel de dimension finie  $n$ , et soit  $f \in \mathcal{L}(E)$ .

- On suppose que  $f$  est nilpotent, d'indice de nilpotence  $p$  (c'est-à-dire tel que  $f^{p-1} \neq 0_{\mathcal{L}(E)}$  et  $f^p = 0_{\mathcal{L}(E)}$ ). On souhaite prouver que  $p \leq n$ .
    - Justifier qu'il existe  $x \in E$  tel que  $f^{p-1}(x) \neq 0_E$ .
    - Montrer qu'alors la famille  $(x, f(x), f^2(x), \dots, f^{p-1}(x))$  est libre.
    - Conclure.
  - On suppose à présent que pour tout  $x \in E$ , il existe  $p \in \mathbb{N}$  tel que  $f^p(x) = 0_E$ . Montrer que  $f$  est nilpotente. Ce résultat est-il encore vrai si on ne suppose plus  $E$  de dimension finie ?
- 

**Exercice 27.12 (★★★★)**

Soit  $E$  un espace vectoriel de dimension  $n$ , et soit  $u \in \mathcal{L}(E)$ . On suppose que  $u$  est nilpotent, et que  $\dim(\text{Ker}(u)) = 1$ . Montrer que pour tout  $k \leq n$ ,  $\dim(\text{Ker}(u^k)) = k$ .

---

**Rang d'une application linéaire****Exercice 27.13 (★★)**

Soient  $E$  et  $F$  deux  $\mathbb{K}$ -espaces vectoriels de dimension finie.

1. Soient  $f, g \in \mathcal{L}(E, F)$ . Montrer que :

$$|\text{rg}(f) - \text{rg}(g)| \leq \text{rg}(f + g) \leq \text{rg}(f) + \text{rg}(g).$$

2. Soient  $f, g \in \mathcal{L}(E)$ . Déterminer  $\text{rg}(f) + \text{rg}(g)$  lorsque  $f + g \in \text{GL}(E)$  et  $g \circ f = 0_{\mathcal{L}(E)}$ .
- 

**Exercice 27.14 (★★)**

Soit  $E$  un espace vectoriel de dimension finie, et soient  $u, v$  deux endomorphismes de  $E$  tels que

$$E = \text{Im}(u) + \text{Im}(v) = \text{Ker}(u) + \text{Ker}(v).$$

Prouver que  $\text{Im}(u)$  et  $\text{Im}(v)$  sont supplémentaires dans  $E$ , et que  $\text{Ker}(u)$  et  $\text{Ker}(v)$  sont supplémentaires dans  $E$ .

---

**Exercice 27.15 (★★★ - Oral CCINP 2023 (MP))**

Soient  $E$  un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel et  $f \in \mathcal{L}(E)$  de rang 1.

1. Montrer qu'il existe  $\lambda \in \mathbb{R}$  tel que  $f^2 = \lambda f$ .
2. A-t-on  $E = \text{Im}(f) \oplus \text{Ker}(f)$  ?
3. Montrer que les assertions suivantes sont équivalentes :
  - (i) il existe  $c \in \mathbb{R}^*$  tel que  $cf$  est un projecteur ;
  - (ii)  $f \circ f \neq 0$  ;
  - (iii)  $E = \text{Im}(f) \oplus \text{Ker}(f)$ .

**Exercice 27.16 (★★★)**

Soit  $E$  un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel de dimension finie  $n$ ,  $F$  et  $G$  des sous-espaces vectoriels de  $E$ . Donner une condition nécessaire et suffisante pour qu'il existe  $u \in \mathcal{L}(E)$  tel que  $\text{Im}(u) = F$  et  $\text{Ker}(u) = G$ .

**Exercice 27.17 (★★★★ - Inégalité de Sylvester)**

Soit  $E$  un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel de dimension finie, et  $f, g \in \mathcal{L}(E)$ . Montrer que :

$$\text{rg}(f) + \text{rg}(g) - n \leq \text{rg}(f \circ g) \leq \min(\text{rg}(f), \text{rg}(g)).$$

**Projecteurs, symétries, homothéties****Exercice 27.18 (★)**

1. On considère l'application  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  définie par :

$$f(x, y, z) = (-9x + 6y, -15x + 10y, -5x + 3y + z).$$

Montrer que  $f$  est un projecteur sur un sous-espace  $F$  parallèlement à un sous-espace  $G$  que l'on déterminera.

2. Déterminer l'expression de la symétrie  $g$  par rapport à  $G$  dans la direction de  $F$ .

**Exercice 27.19 (★★)**

Soit  $E = \mathbb{R}^3$ . On pose  $e_1 = (1, 0, 0)$ ,  $e_2 = (1, 1, 0)$ ,  $e_3 = (1, 2, 3)$ ,  $F = \text{Vect}(e_1, e_2)$  et  $G = \text{Vect}(e_3)$ .

1. Montrer que  $F$  et  $G$  sont des sous-espaces supplémentaires de  $E$ .
2. Donner l'expression du projecteur  $p$  sur  $F$  parallèlement à  $G$ .
3. Donner l'expression de la symétrie  $s$  par rapport à  $G$  et parallèlement à  $F$ .

**Exercice 27.20 (★★ - 📖)**

1. À l'aide d'un raisonnement par Analyse - Synthèse, montrer que  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R}) = \mathcal{S}_n(\mathbb{R}) \oplus \mathcal{A}_n(\mathbb{R})$ .
2. Soit  $p$  le projecteur sur  $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$  parallèlement à  $\mathcal{A}_n(\mathbb{R})$ ,  $q$  le projecteur associé. Déterminer  $p(M)$  et  $q(M)$  en fonction de  $M$  et  $M^T$ .

**Exercice 27.21 (★★)**

Soit  $A \in \mathbb{K}[X]$  de degré  $n \geq 0$ . On considère l'application  $f : \mathbb{K}[X] \rightarrow \mathbb{K}[X]$  qui à  $P$  associe  $R$ , reste de la division euclidienne de  $P$  par  $A$ .

1. Montrer que  $f$  est une application linéaire.
2. Montrer que  $f$  est un projecteur et déterminer son image et son noyau.

**Exercice 27.22 (★★★)**

Soient  $f, g \in \mathcal{L}(E)$  tels que  $f + g = \text{id}_E$  et  $\text{rg}(f) + \text{rg}(g) \leq n$  où  $n = \dim(E)$ . Montrer que  $f$  et  $g$  sont des projecteurs.

**Exercice 27.23 (★★)**

Soient  $E$  un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel,  $p$  et  $q$  des projecteurs de  $E$ .

1. Montrer que  $p + q$  est un projecteur si, et seulement si,  $p \circ q = q \circ p = 0$ .
2. Montrer qu'alors :

$$\text{Im}(p + q) = \text{Im}(p) \oplus \text{Im}(q) \quad \text{et} \quad \text{Ker}(p + q) = \text{Ker}(p) \cap \text{Ker}(q).$$

**Exercice 27.24 (★★★)**

Soit  $E$  un espace vectoriel sur  $\mathbb{R}$ ,  $p$  un projecteur de  $E$  et  $u$  un endomorphisme de  $E$ . Montrer que  $p$  et  $u$  commutent si, et seulement si,  $\text{Ker}(p)$  et  $\text{Im}(p)$  sont stables par  $u$ .

**Exercice 27.25 (★★★)**


Soit  $E$  un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel, soient  $p$  et  $q$  des projecteurs de  $E$ . Montrer que :

$$\begin{cases} p \circ q = p \\ q \circ p = q \end{cases} \Leftrightarrow \text{Ker}(p) = \text{Ker}(q) \quad \text{et} \quad \begin{cases} p \circ q = q \\ q \circ p = p \end{cases} \Leftrightarrow \text{Im}(p) = \text{Im}(q).$$

**Exercice 27.26 (★★★ - Caractérisation des homothéties - )**

Soit  $E$  un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel, et soit  $f \in \mathcal{L}(E)$ . On suppose que  $f$  laisse stable toutes les droites vectorielles.

1. Montrer que pour tout  $x \in E$ , il existe un unique scalaire  $\lambda_x \in \mathbb{R}$  tel que  $f(x) = \lambda_x \cdot x$ .
2. Soient  $x$  et  $y$  deux vecteurs non nuls de  $E$ .
  - (a) Montrer que si  $x$  et  $y$  sont liés, alors  $\lambda_x = \lambda_y$ .
  - (b) Montrer que si  $(x, y)$  est une famille libre, alors  $\lambda_{x+y} = \lambda_x$ . En déduire que  $\lambda_x = \lambda_y$ .
3. Déduire de ce qui précède que  $f$  est une homothétie.

**Exercice 27.27 (★★★★ - )**

Soit  $E$  un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel de dimension finie. Quel est le centre de  $\text{GL}(E)$  ?

## Formes linéaires et hyperplans

### Exercice 27.28 (★★★ - Formes linéaires sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ )

Soit  $n \in \mathbb{N}^*$ .

1. Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ . Pour tout  $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ , on pose  $\varphi_A(M) = \text{tr}(AM)$ .  
Montrer que  $\varphi_A$  définit une forme linéaire sur  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ .
2. On considère l'application  $\Phi : \mathcal{M}_n(\mathbb{K}) \rightarrow \mathcal{L}(\mathcal{M}_n(\mathbb{K}), \mathbb{K})$  définie par  $\Phi(A) = \varphi_A$ .
  - (a) Montrer que  $\Phi$  est linéaire.
  - (b) Montrer que  $\Phi$  est un isomorphisme.  
*Indication.* On pourra calculer  $\varphi_A(E_{i,j})$  où  $E_{i,j}$  est la matrice élémentaire d'indice  $(i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$ .
  - (c) En déduire que pour toute forme linéaire  $\varphi$  sur  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ , il existe une unique matrice  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  telle que  $\varphi(M) = \text{tr}(AM)$  pour tout  $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ .
3. Déterminer toutes les formes linéaires  $\varphi$  de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  satisfaisant :

$$\forall M, N \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}), \quad \varphi(MN) = \varphi(NM).$$

### Exercice 27.29 (★★★)

Soit  $\mathcal{F}$  un sous-espace affine d'un espace vectoriel  $E$  de dimension finie. Montrer qu'il existe un espace vectoriel  $G$  et une application linéaire  $f \in \mathcal{L}(E, G)$  et  $b \in G$  tels que  $\mathcal{F} = \{x \in E \mid f(x) = b\}$ .

### Exercice 27.30 (★★★)

Soit  $E$  un espace vectoriel de dimension  $n \in \mathbb{N}^*$ .

1. Soit  $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$  une famille de vecteurs de  $E$ . On suppose que :

$$\forall f \in \mathcal{L}(E, \mathbb{K}), \quad f(e_1) = \dots = f(e_n) = 0 \quad \Rightarrow \quad f = 0.$$

Montrer que  $\mathcal{B}$  est une base de  $E$ .

2. Soient  $\varphi_1, \dots, \varphi_n$  des formes linéaires sur  $E$ . On suppose qu'il existe  $x \in E \setminus \{0_E\}$  tel que pour tout  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ ,  $\varphi_i(x) = 0$ . Montrer que  $(\varphi_1, \dots, \varphi_n)$  est liée.

### Exercice 27.31 (★★★ - Isomorphisme canonique entre $E$ et son bidual - )

Soit  $E$  un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel de dimension finie. On note  $E^* = \mathcal{L}(E, \mathbb{K})$  et  $(E^*)^* = \mathcal{L}(E^*, \mathbb{K})$ .

1. Soit  $x \in E$ . Montrer que  $\varphi_x : f \in E^* \mapsto f(x)$  est une forme linéaire sur  $E^*$ .
2. Montrer que  $\varphi : x \in E \mapsto \varphi_x \in (E^*)^*$  est un isomorphisme de  $E$  sur son bidual  $(E^*)^*$ .

### Exercice 27.32 (★★★★ - Oral ENS)

Soit  $p$  un nombre premier et  $n \in \mathbb{N}^*$ . Combien y a-t-il d'hyperplans dans un  $\mathbb{Z}/p\mathbb{Z}$ -espace vectoriel de dimension  $n$  ?